



برنامه‌ریزی توسعه شبکه انتقال در جهت بهینه نمودن کفايت خطوط به کمک الگوريتم ژنتيک

سعید جليلزاده^۱، حسین حداديان^۲، ميثم مهدوي^۳، هادي حسينيان^۴، سجاد گلوانی^۵

شده است که در هیچ یک از آنها میزان کفايت خطوط پس از پایان سال افق برنامه‌ریزی، مورد توجه قرار نگرفته است. بدین معنا که شبکه توسعه یافته، بعد از چه مدت کفايت خود را از دست داده و نیاز به توسعه مجدد خواهد داشت. اين مقاله کفايت شبکه انتقال را بعد از توسعه مورد بررسی قرار داده و با لحاظ نمودن اين امر، برنامه‌ریزی توسعه شبکه انتقال را در جهتی انجام داده است که شبکه توسعه یافته، حداکثر کفايت را در تامين بارها داشته و ديرتر دچار اضافه بارگذاري گردد. نتائج بدست آمده از اجرای اينه پيشنهادي بر روی شبکه معروف گارور مؤيد آن است که با انتخاب منطقی هزينه سرمایه‌گذاري، شبکه اى به مراتب مقاومتري از نظر از دست رفتن کفايت خطوط به دست خواهد آمد.

تاریخ دریافت مقاله:

تاریخ پذیرش مقاله:

كلمات کلیدی

برنامه‌ریزی توسعه انتقال، کفايت خطوط ، الگوريتم ژنتيک

چكيمه

برنامه‌ریزی توسعه شبکه انتقال يکی از بخش‌های اساسی برنامه‌ریزی توسعه سیستم‌های قدرت است که مهمترین هدف آن مشخص کردن تعداد، زمان و مکان احداث خطوط انتقال جدید برای افزودن به سیستم انتقال می‌باشد. تاکنون روش‌های متنوعی برای حل مسئله برنامه‌ریزی استاتیکی توسعه شبکه انتقال ارائه

۱ استاديار برق دانشکده مهندسي دانشگاه زنجان، ايران

۲ گروه برق، دانشکده مهندسي دانشگاه زنجان، ايران

مقدمه

برنامه‌ریزی توسعه شبکه انتقال یکی از بخش‌های اساسی برنامه‌ریزی توسعه سیستمهای قدرت است که هدف از انجام آن مشخص کردن زمان، مکان، و تعداد خطوط انتقال جدید در راستای بهینه‌سازی هزینه ساخت و بهره‌برداری این خطوط جهت نیل به کفايت در تحويل توان الکتریکی به مراکز بار می‌باشد [۱، ۲ و ۳] که این امر با در نظر گرفتن مجموعه‌ای از قیود فنی، اقتصادی و قابلیت اطمینان میسر می‌گردد. در این راستا بودجه سرمایه گذاری منطقی و قابل قبول بایستی از جانب مالکان شبکه با توافق مشتری که انواع معیارهای قابلیت اطمینان مرتبط با سرمایه گذاری را در نظر می‌گیرند تعیین شود [۴].

برنامه‌ریزی توسعه شبکه انتقال در حالت کلی به دو نوع استاتیکی و دینامیکی طبقه‌بندی می‌شود. در نوع استاتیکی تعداد و مکان احداث خطوط مورد نیاز برای یک سال افق مشخص تعیین می‌شود، در حالی که در نوع دینامیکی علاوه بر دو مورد مذبور زمان نیاز به احداث خطوط جدید نیز مشخص می‌گردد [۵ و ۶].

در کشورهای در حال توسعه به خاطر اینکه اکثر نیروگاههای تولید برق در فواصل صدها کیلومتری از مراکز بار قرار گرفته اند مسئله برنامه‌ریزی استاتیکی توسعه شبکه انتقال (STNEP) بایستی به طور دقیق مورد ارزیابی قرار گیرد. پس از مقاله گارور در سال ۱۹۷۰ روش‌های مختلفی از جمله GRASP [۳]، جداسازی بندر [۶]، HIPER [۷]، الگوریتم شاخه و کران [۸]، آنالیز حساسیت [۹]، الگوریتم ژنتیک [۱۰، ۱۱، ۱۲]، فولاد شبیه سازی شده [۱۳]، جستجوی تابو [۱۴]، برای حل مسئله STNEP ارائه شد که در هیچکدام از این روشها، به کفايت شبکه بعد از اعمال برنامه‌ریزی توسعه اشاره‌ای نشده است. بدین معنا که شبکه‌ای که مورد توسعه استاتیکی قرار گرفته، بعد از چه مدت کفايت خود را از دست داده و نیاز به توسعه مجدد خواهد داشت. با عنایت به این نکته که کفايت شبکه در تامین بارها امری حیاتی بوده و از دست رفتن آن (اضافه بارگذاری) منجر به خاموشی و از دست دادن بار می‌شود، هر چه قدر شبکه توسعه یافته از این لحاظ قدرتمندتر بوده و خطوط آن دیرتر دچار اضافه بارگذاری گردند، اقتصادی‌تر بوده و موجب بهره‌برداری مطلوب‌تر خواهد گشت. در ادامه بعد از معرفی تابع هدف و روش حل ارائه شده برای آن، با اجرای الگوریتم پیشنهادی بر روی شبکه ۶ شینه گارور نتایج بدست آمده مورد بررسی قرار خواهد گرفت.

مدلسازی ریاضی مساله

تابع هدف ترکیبی از هزینه توسعه و زمان کفايت خطوط می‌باشد که به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$F_E = \sum_{i,j \in \Omega} CL_{ij} n_{ij} + C_o T \quad (1)$$

که در آن:

 F_E : هزینه توسعه بهینه شبکه. CL_{ij} : هزینه احداث خط در کریدور $j-i$. n_{ij} : تعداد مدارات جدید اضافه شده به کریدور $j-i$. T : زمان از دست رفتن کفايت شبکه توسعه داده شده بر حسب سال. Ω : مجموعه تمامی کریدورهای شبکه. C_0 : ارزش اقتصادی سالانه کفايت خطوط^۱.

اما قيود مسئله با توجه به [۵] و [۱۱] عبارتند از:

$$Sf + g - d = 0 \quad (3)$$

$$f_{ij} - \gamma_{ij}(n_{ij}^0 + n_{ij})(\theta_i - \theta_j) = 0 \quad (4)$$

$$0 \leq g \leq \bar{g}$$

$$0 \leq n_{ij} \leq \bar{n}_{ij}$$

$$C \leq C_{\max}$$

N-1 Safe Criterion

$$(i, j) \in \Omega$$

که در آن:

 S : ماتریس تلاقي شاخه با گره. f : ماتریس توانهای جاری شده در هر کریدور با عنصر f_{ij} . g : بردار تولید. d : بردار مصرف. N : تعداد باسهای شبکه.

^۱- اين ضريب متناسب با ارزش توليد از دست رفته می باشد.

 θ : زاویه هرشین. γ_{ij} : عکس راکتانس کل مدارات در کریدور $j-i$. n_{ij}^0 : تعداد مدارات احداث شده در کریدور $j-i$. \bar{n}_{ij} : حداکثر تعداد مدار قابل احداث در کریدور $j-i$. \bar{f}_{ij} : حداکثر توان قابل عبور از کریدور $j-i$. \bar{g} : ماکریتم توان قابل تولید در هر شین. C_{\max} : ماکریتم بودجه پیش بینی شده برای توسعه شبکه.

با تعریف تابع هدف به صورت فوق، نهایتاً طرحی به دست خواهد آمد که از دو بعد اقتصادی و کفايت در تامین بارها نسبت به سایر طرحها بهینه تر است. با توجه به اینکه در این مقاله هدف، به دست آوردن تعداد مدارات لازم برای افزودن به شبکه تا رساندن آن به بیشترین کفايت با کمترین هزینه ممکن در یک سال افق تعیین شده می باشد، متغیرهای ما گسسته خواهند بود. بنابراین مسئله بهینه سازی فوق یک مسئله برنامه‌ریزی عدد صحیح (Integer Programming) می‌باشد که برای حل این مسئله روش‌های مختلف و متنوعی از قبیل کلاسیک ریاضی، کلاسیک غیر ریاضی و ابتکاری وجود دارد [۱۵]. در این پژوهش اولاً به دلیل انعطاف‌پذیری و سهولت پیاده‌سازی، و ثانیاً با توجه به آنچه که در [۱۰] بدان اشاره شده، از الگوریتم ژنتیک با کدینگ دهدۀ (DCGA^۱) استفاده گردیده است.

الگوریتم ژنتیک با کدینگ دهدۀ

الگوریتم ژنتیک معمول، روشی است که می‌تواند برای حل دستگاه معادلات غیر خطی و مسائل بهینه سازی پیچیده بکار رود. این الگوریتم با استفاده از اعداد تصادفی و بر مبنای انتخاب طبیعی عمل می‌کند و نیازمند داشتن تخمین اولیه خوبی از جواب مسئله نمی‌باشد، یعنی به دست آوردن پاسخ یک مسئله پیچیده می‌تواند از تخمینهای اولیه ضعیف شروع و در روند تکاملی بقای اصلاح به دقت لازم برسد [۱۶]. الگوریتم ژنتیک در فرم استاندارد آن بر روی رشته‌های باینری، موسوم به کروموزومها، که پاسخهای محتمل مسئله می‌باشند عمل می‌کند. این نوع الگوریتم، در بسیاری از مسائل عملی از جمله برنامه‌ریزی توسعه شبکه انتقال با استفاده از سه عملگر تولید مثل، تزویج و جهش به نتایج خوبی می‌رسد. این عملگرها که از فرایند تکامل طبیعی اقتباس شده‌اند، جمعیت کروموزومها را به سوی تکامل، که به معنی بزرگتر شدن تابع معیار است، پیش می‌برند. در حل مسئله مورد بحث این مقاله، که در آن پارامترها صحیح می‌باشند، نگرش جدیدی برای تشکیل کروموزوم و نحوه کار عملگرها به کار رفته است که باعث سهولت پیاده‌سازی و افزایش سرعت همگرایی شده است. در این نگرش هر کروموزوم به جای مجموعه‌ای از بیت‌های باینری، مجموعه‌ای از اعداد صحیح نامنفی در نظر



گرفته می‌شود. نقطه تزویج تنها می‌تواند مرز بین اعداد صحیح انتخاب شود و عملگر جهش، پس از انتخاب یکی از اعداد صحیح در کروموزوم، مقدار آن را به طور تصادفی تغییر می‌دهد. عملگر تولید مثل، مشابه فرم استاندارد، تکثیر هر کروموزوم را متناسب با اندازه تابع هدف آن انجام می‌دهد. بدین ترتیب کروموزومهایی که دارای تابع هدف بهتر هستند در نسل بعدی بیشتر ظاهر.

ساختمان کروموزوم در حل مسئله

با توجه به [۱۰]، سه روش برای کدگذاری خطوط انتقال در الگوریتم ژنتیک و تشکیل کروموزوم وجود دارد:

(۱) کدگذاری دودویی برای هر کریدور.

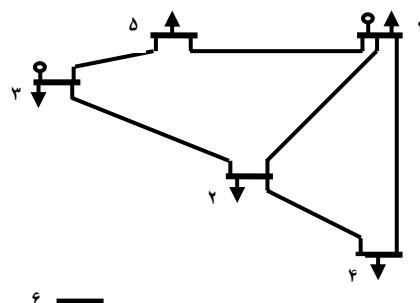
(۲) کدگذاری دودویی با بیت‌های مستقل برای هر خط.

(۳) کدگذاری ددهدی برای هر کریدور.

گرچه کدگذاری دودویی در الگوریتم ژنتیک متداول است، اما بدليل امکان تولید فرزندانی کاملاً متفاوت با والدین خود و نهایتاً احتمال وقوع واگرایی در الگوریتم مذبور [۱۰]، در این مقاله از روش سوم استفاده شده است. بدین ترتیب در ساختار کروموزوم انتخابی هر ژن بیانگر تعداد مدارات خطوط انتقال (احداث شده و جدید) در هر کریدور می‌باشد.

اجرای روش پیشنهادی بر روی شبکه مورد مطالعه

شبکه آزمون در این مقاله، شبکه معروف گارور می‌باشد که تمامی جزئیات آن در [۷] آمده و در شکل (۱) مشاهده می‌شود.



شکل ۱: شبکه ۶ باسه گارور

در این شبکه خطوط موجود ۴۰۰ کیلوولت بوده و پستهای ۱، ۳ و ۶ پستهای ژنراتوری شبکه می‌باشند. لازم به ذکر است که در اینجا سال افق برنامه‌ریزی سال ۲۰۱۶ (۱۰ سال بعد) می‌باشد. اما با اجرای روش پیشنهادی بر روی شبکه مذبور تحت هزینه‌های سرمایه گذاری مختلف (C_{max} از ۹۰ تا ۲۰ میلیون دلار) نتایج ذیل بدست آمد: (اعداد داخل

جدولها بیانگر خطوط لازم برای افزودن به شبکه تا سال افق برنامه‌ریزی می‌باشد). لازم به ذکر است، مقدار C_{max} توسط سرمایه گذار تعیین می‌شود و وظیفه طراح این است که با این هزینه محدود طرحی را که کفايت بیشتر و هزینه توسعه کمتری دارد را پیشنهاد کند.

جدول ۱: خطوط افزوده شده به شبکه با

$$C_{max} = ۲۰ \text{ و } ۲۵ \text{ million \$US}$$

هزینه توسعه (میلیون دلار)	تعداد مدارات	کریدور
۱۷/۸۴۹	۳	۶ - ۴
زمان از دست رفتن کفايت شبکه: ۹ سال پس از توسعه (سال ۲۰۲۵)		

جدول ۲: خطوط افزوده شده به شبکه با

$$C_{max} = ۳۰ \text{ million \$US}$$

هزینه توسعه (میلیون دلار)	تعداد مدارات	کریدور
۲۷/۸۳۷	۲	۶ - ۲
	۱	۵ - ۳
	۲	۶ - ۴
زمان از دست رفتن کفايت شبکه: ۱۴ سال پس از توسعه (سال ۲۰۲۹)		

جدول ۳: خطوط افزوده شده به شبکه با

$$C_{max} = ۳۵ \text{ million \$US}$$

هزینه توسعه (میلیون دلار)	تعداد مدارات	کریدور
۳۳/۷۸۷	۳	۶ - ۲
	۱	۵ - ۳
	۲	۶ - ۴
زمان از دست رفتن کفايت شبکه: ۱۶ سال پس از توسعه (سال ۲۰۳۲)		

جدول ۴: خطوط افزوده شده به شبکه با

$$C_{max} = ۴۰ \text{ million \$US}$$

هزینه توسعه (میلیون دلار)	تعداد مدارات	کریدور
۳۷/۸۲۴	۳	۶ - ۲
	۲	۵ - ۳
	۲	۶ - ۴
زمان از دست رفتن کفايت شبکه: ۱۸ سال پس از توسعه (سال ۲۰۳۴)		



جدول ۵: خطوط افزوده شده به شبکه با

$$C_{max} = 45 \text{ million \$US}$$

هزینه توسعه (میلیون دلار)	تعداد مدارات	کریدور
۴۲/۷۲۴	۳	۶ - ۲
	۲	۵ - ۳
	۴	۶ - ۴
زمان از دست رفتن کفايت شبکه: ۲۰ سال پس از توسعه (سال ۲۰۳۶)		

جدول ۶: خطوط افزوده شده به شبکه با

$$C_{max} = 50 \text{ million \$US}$$

هزینه توسعه (میلیون دلار)	تعداد مدارات	کریدور
۴۷/۲۴۵	۳	۶ - ۲
	۲	۵ - ۳
	۴	۶ - ۴
زمان از دست رفتن کفايت شبکه: ۲۰ سال پس از توسعه (سال ۲۰۳۶)		

جدول ۷: خطوط افزوده شده به شبکه با

$$C_{max} = 55 \text{ و } 60 \text{ million \$US}$$

هزینه توسعه (میلیون دلار)	تعداد مدارات	کریدور
۵۳/۷۶۲	۴	۶ - ۲
	۳	۵ - ۳
	۳	۶ - ۴
زمان از دست رفتن کفايت شبکه: ۲۲ سال پس از توسعه (سال ۲۰۳۸)		

جدول ۸: خطوط افزوده شده به شبکه با

$$C_{max} = 65 \text{ million \$US}$$

هزینه توسعه (میلیون دلار)	تعداد مدارات	کریدور
۵۴/۶۲۲	۴	۶ - ۲
	۳	۵ - ۳
	۱	۶ - ۳
	۳	۶ - ۴
زمان از دست رفتن کفايت شبکه: ۲۳ سال پس از توسعه (سال ۲۰۳۹)		

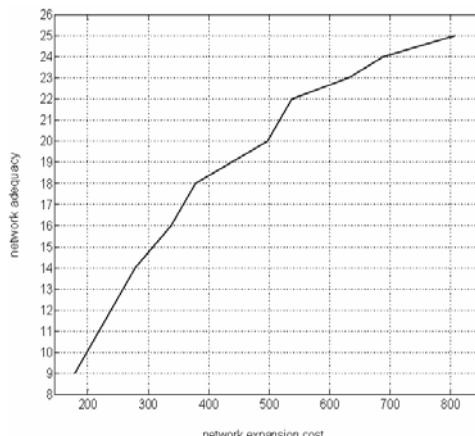
جدول ۹: خطوط افزوده شده به شبکه با
 $C_{max} = ۷۰\text{--}۸۰ \text{ million \$US}$

هزینه توسعه (میلیون دلار)	تعداد مدارات	کریدور
۶۸/۸۹۰	۴	۶ - ۲
	۲	۵ - ۳
	۳	۶ - ۴
	۱	۶ - ۵
زمان از دست رفتن کفايت شبکه: ۲۴ سال پس از توسعه (سال ۲۰۴۰)		

جدول ۱۰: خطوط افزوده شده به شبکه با
 $C_{max} = ۸۵\text{--}۹۰ \text{ million \$US}$

هزینه توسعه (میلیون دلار)	تعداد مدارات	کریدور
۸۰/۷۹۶	۴	۶ - ۲
	۳	۵ - ۳
	۱	۶ - ۳
	۴	۶ - ۴
	۱	۶ - ۵
زمان از دست رفتن کفايت شبکه: سال ۲۰۴۱		

همانطور که مشاهده می شود با بالا رفتن هزینه سرمایه گذاری، با افزایش تعداد خطوط احتمالی کفايت شبکه بیشتر شده و دیرتر دچار اضافه بارگذاری می شود. اما در این میان بایستی تعادلی میان هزینه سرمایه گذاری و میزان کفايت شبکه برقرار شود تا با یک هزینه سرمایه گذاری نسبی پایین به کفايت نسبی بالاتر شبکه دست یافت. با توجه به جداول فوق ملاحظه می شود که متناسب با رشد هزینه سرمایه گذاری، کفايت شبکه افزایش نیافر و مطابق شکل (۲) با یک روند اشباعی مواجه هستیم. لذا به نظر می رسد مقادیر پایینتر هزینه سرمایه گذاری، نسبت به مقادیر بالاتر، کفايت بهینه تری به شبکه می دهند.



شکل ۲: منحنی کفايت- هزینه توسعه

نتیجه گیری:

با لحاظ نمودن پارامتر کفايت خطوط در برنامه ریزی توسعه شبکه انتقال، ترکیبی که هم از نظر هزینه توسعه و هم به لحاظ میزان کفايت خطوط بهینه باشد، به دست می آید. همانطور که انتظار می رود با سرمایه گذاری بیشتر (در واقع افزودن خطوط بیشتر به شبکه) شبکه مقاومتی از نظر اضافه بارگذاری حاصل می شود. اما با محدود نمودن و یا به عبارت بهتر منطقی نمودن این هزینه مشخص می شود که اگر هزینه توسعه بیشتر شود، شبکه ای که از نظر کفايت خطوط بهتر باشد بدست نخواهد آمد بلکه منحنی کفايت - هزینه توسعه گویای این واقعیت است که ترکیب بهینه به مقادیر کمتر هزینه توسعه نزدیکتر می باشد. شایان ذکر است، با توجه به نبودن مقالات مشابه در این زمینه، انجام این تحقیق با روشهای دیگر و مقایسه آن با روش پیشنهادی از اولویتهای آتی این پژوهش خواهد بود.

منابع

- [1] A. R. Abdelaziz, "Genetic Algorithm Based Power Transmission Expansion Planning," *The 7th IEEE International Conference on Electronics, Circuits and Systems*, vol. 2, pp.642-645, Dec. 2000.
- [2] V. A. Levi, and M. S. Calovic, "Linear Programming Based Decomposition Method for Optimal Planning of Transmission Network Investments," *IEE Proceedings - Generation, Transmission and Distribution*, vol 140, No. 6 pp. 516-522, Nov. 1993.
- [3] S. Binato; G. C. de Oliveira, and J. L. de Araujo, "A Greedy Randomized Adaptive Search Procedure for Transmission Expansion Planning," *IEEE Transaction on Power System* , vol. 16, No. 2, pp. 247- 253, May 2001.
- [4] J. Choi, T. Mount, and R. Thomas, "Transmission System Expansion Plans in View Point of Deterministic, Probabilistic and Security Reliability Criteria," *Proceedings of the 39th Hawaii International Conference on System Sciences* , 2006.

- [5] I. D. J. Silva, M. J. Rider, R. Romero, and C. A. Murari, "Transmission Expansion Network Planning Considering Uncertainty in Demand," *IEEE Power Engineering Society General Meeting*, vol. 2, pp. 1424-1429, June 2005.
- [6] S. Binato, M. V. F. Periera, and S. Granville, "A New Benders Decomposition Approach to Solve Power Transmission Net work Design Problems," *IEEE Transaction on Power Systems*, vol.16, Issue 2, pp. 235-240, May 2001.
- [7] R. Romero, and A. Monticelli, "A hierarchical decomposition approach for transmission network expansion planning," *IEEE Trans .on Power Systems.*, vol. 9, pp. 373-380, Feb. 1994.
- [8] STY. Lee, K. L. Hocks, and H. Hnyilicza, "Transmission Expansion of Branch and Bound Integer Programming with Optimal Cost Capacity Curves," *IEEE, Trans. on PAS*, vol. PAS-93, pp. 1390-1400, Aug. 1970.
- [9]] M. V. F. Pereira, and L. M. V. G. Pinto, "Application of sensitivity analysis of load supplying capacity to interactive transmission expansion planning," *IEEE Trans. Power App. System.*,vol. PAS-104, pp.381-389, Feb. 1985.
- [10]. A. Gallego, A. Monticelli, and R. Romero, "Transmission System Expansion Planning by an Extended Genetic Algorithm," *IEE Proceedings of Generation , Transmission and Distribution*, vol 145, No. 3, pp. 329 - 325, May 1998.
- [11]Pan Zhiqi, Zhang Yao, and Zheng Fenglie, "Application of an Improved Genetic Algorithm in Transmission Network Expansion Planning," *6th International Conference on Advances in Power System Control, Operation and Management*, vol. 1, pp. 318- 326, Nov. 2003.
- [12] E. L. Silva, H. A. Gil, and J. M. Areiza, "Transmission network expansion planning under an improved genetic algorithm," *IEEE Trans. on Power System.*, vol. 15, pp. 1168-1175, Aug. 2000.
- [13] R. Romero, R. A. Gallego, and A. Monticelli, "Transmission system expansion planning by simulated annealing," *IEEE Trans. on Power Systems*, vol. 11, pp. 364-369, Feb. 1996.
- [14] . A. Gallego, R. Romero, and A. Monticelli, "Tabu search algorithm for network synthesis," *IEEE Trans. on Power System*, vol. 15, pp. 490 -495, May 2000.
- [15] محمد رضا حسام زاده، حسین سیفی " برنامه ریزی توسعه شبکه انتقال با لحاظ کردن عدم قطعیت "، سیزدهمین کنفرانس مهندسی برق ایران، زنجان، اردیبهشت ۱۳۸۴
- [16] D. E. Goldberg, "Geneticalgorithm in search optimization and machine learning," *Addison-Wesly*, 1989.